CRISTALDO JAVIER

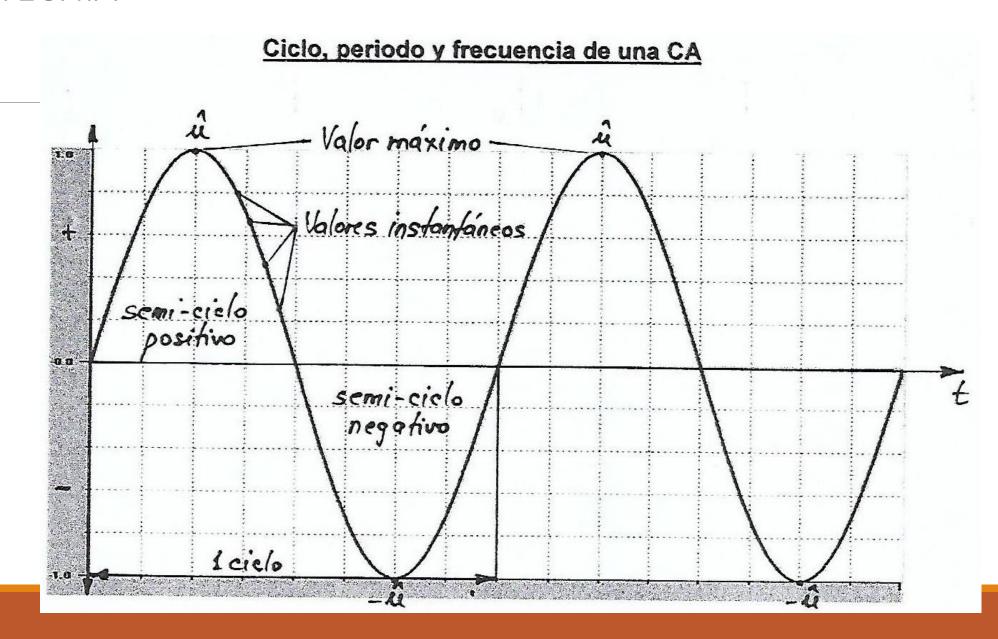
Generación de tensión alterna:

La generación y el uso masivo de la corriente alterna es algo más reciente que la corriente continua, y en todo el mundo se la utiliza mayoritariamente, porque presenta las siguientes ventajas:

- Es más fácil de transformar, reducir o elevar.
- Las máquinas son de construcción más sencilla, motores y generadores.
- Posee buenas propiedades para el transporte de la energía.
- Se puede conmutar mejor.
- Se puede generar en un amplio rango de frecuencias.

Si una espira gira con velocidad constante, dentro de un campo magnético homogéneo, se induce en ella una tensión que varía su polaridad, de una manera suave y regular; ésta se denomina: tensión alterna senoidal. La tensión toma en cada instante otro valor, denominado valor instantáneo, el cual se calcula con la siguiente expresión:

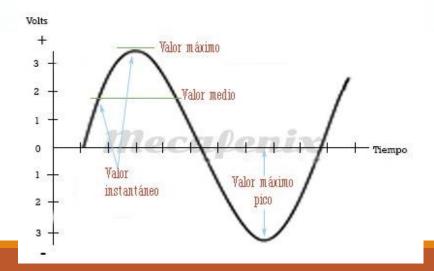
$$u = \hat{u} \times sen \alpha$$



Cada revolución o giro del generador produce una oscilación de la C.A. denominada ciclo. Un ciclo posee un semi-ciclo positivo y otro negativo. La cantidad de veces que se repiten ciclos por segundo, se conoce como frecuencia (f), osea si un generador gira a 50 revoluciones por segundo, producirá una CA con 50 ciclos/segundos, denominado 50Hz (Hertz).

$$f=rac{1}{T}$$
 : $T=rac{1}{f}$

- Valor instantáneo: (u; i; p), es el valor de la tensión, corriente o potencia en un instante determinado: ej u= 145V; i=1,26A.
- Valor máximo: (û; î; p̂), es el mayor valor de todos los instantáneos: ej.
 û=311V; i=1,6A.



- Valor eficáz: (U, I, P), es el valor medio cuadrático, de una oscilación; es aquel valor que comparado con una C.C.; produce la misma cantidad de calor. La relación entre valor máximo y valor eficaz, es 1,41..., osea √2. Ej: U=220V l=1,14A, siempre es el 70% del valor máximo.
- <u>Valor medio</u>: (Umed; Imed), es el valor medio aritmético de todos los valores instantáneos de un período: Umed= $\frac{2\times\hat{u}}{\pi}$ (v), (ej. Umed=198V; Imed=1,02A), siempre es el 63% del valor máximo.

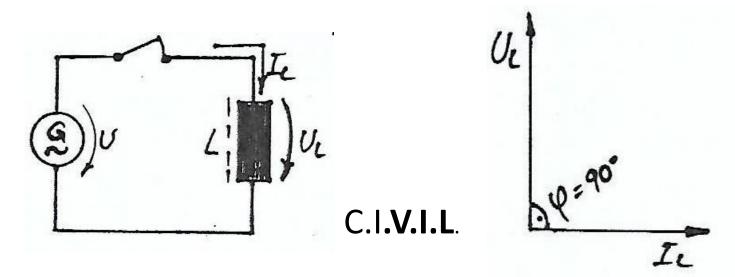
Frecuencia circular, velocidad angular o pulsación: Símbolo: ω
Símbolo de la unidad: (1/s o s⁻¹).
Es el cociente entre el ángulo descrito por el vector, y el tiempo empleado para ello:

$$\omega = \frac{\text{ángulo recorrido}}{\text{tiempo empleado}} = \frac{2\pi}{T} = 2\pi \times f$$

 s^{-1}

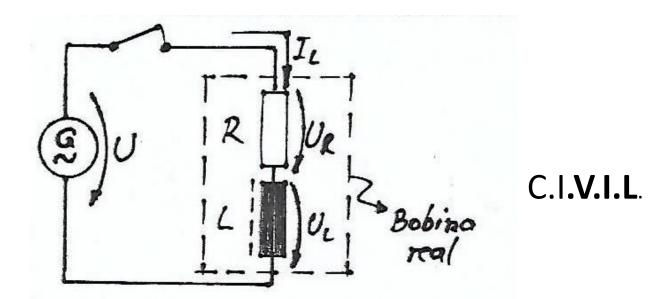
Comportamiento de un inductor, o bobina, en C.A.

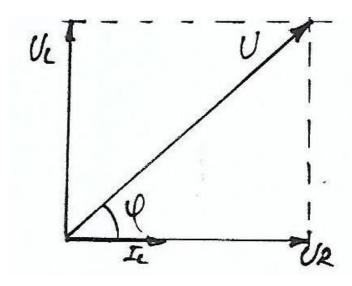
Inductor: Al conectar una bobina a una tensión alterna, la bobina sufre permanente cambio del campo magnético, y por ello aparece una fuerza contra-electromotriz, (f.c.e.m. inducida), que produce una oposición adicional, que frena a la corriente. Por ello una bobina en C.A. consume mucho menos corriente que en C.C.



En una bobina ideal la intensidad de corriente esta retrasada 90° respecto de la tensión

En una bobina REAL ese desfasaje es menor que 90°





La oposición específica X_L de la bobina se puede calcular así:

$$X_L = \frac{UL}{IL} [\Omega]$$
 (según Ohm)

o también se puede calcular mediante la siguiente expresión:

$$X_{L} = \omega \times L = 2\pi \times f \times L$$
 [\Omega]

Donde: $2 \times \pi \times f = \omega$ = velocidad angular. o pulsación L = Inductancia de la bobina

Conclusión: ésta oposición adicional en C.A. se denominará Reactancia inductiva (X_{L)}, y se la considera una magnitud matemática o "ficticia", porque no se la puede medir, solamente

calcular:

El capacitor en corriente alterna C.A.

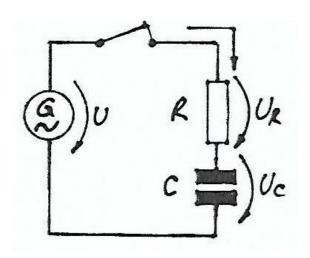
Al conectar un condensador a una tensión alterna, las placas del C. permanentemente se cargan y se descargan, por ello siempre circula una corriente hacia y desde el condensador, por más que el dieléctrico supone circuito abierto, por su elevada resistencia.

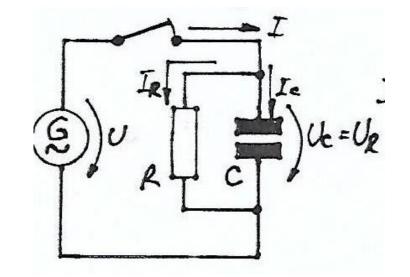
Si circula corriente en un circuito con capacitor, asumimos que él debe tener otra resistencia que en continua, menor, y a ésa resistencia, también matemática, la llamaremos, **Reactancia capacitiva** (X_C)

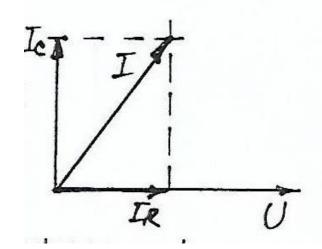


En un capacitor ideal la intensidad de corriente esta adelantada 90° respecto de la tensión

En un capacitor REAL, ese desfasaje es menor que 90°







C.I.V.I.L.

La oposición específica X_c, que presenta un condensador se puede calcular:

$$X_{C} = \frac{1}{2 \times \pi \times f \times C}$$
 [\Omega]

Donde: $2\pi \times f = \omega = \text{velocidad angular}$ C = capacitancia.

Tampoco ésta magnitud se puede medir, por lo que también la consideramos "imaginaria", pero si calcular:

$$X_{C} = \frac{1}{\omega \times C} \qquad [\Omega]$$

La oposición global, denominado: Impedancia (Z)

De lo aprendido hasta el momento, deducimos que tanto las bobinas como los condensadores presentan dos clases de oposiciones a la corriente alterna: una real, concreta y palpable, la resistencia óhmica pura, (R), y otra, imaginaria, matemática o reacción a la C.A., denominada reactancia, (X).

Ambas coexisten juntas, y se traducen en una oposición total o "global" a la corriente alterna, denominada: Impedancia (Z), también medida en ohm.

La impedancia también se calcula:

$$Z = \frac{Uca}{Ica} \qquad [\Omega]$$

La resistencia óhmica pura, R, es una magnitud real, por lo tanto, el vector que representa una R, se dibuja en posición horizontal, con la punta hacia la derecha:

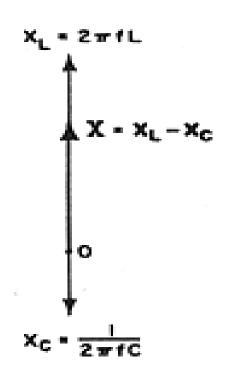
La reactancia inductiva, (X_L), por ser un valor imaginario o matemático, se dibuja en la posición vertical, con la punta de flecha hacia arriba, porque precisamente la reactancia inductiva produce un desfase entre la tensión y la corriente. Normalmente se atrasa la corriente respecto a la tensión, en un ángulo menor a 90°.



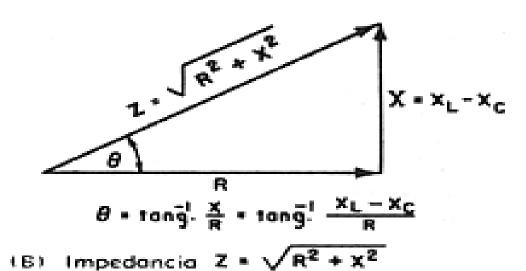
La reactancia capacitiva, (X_c), de los condensadores, también es una magnitud imaginaria, por lo que también la representamos con un vector, que va en la vertical, pero con la punta hacia abajo, ya que los condensadores suelen atrasar la tensión respecto a la corriente, y en un ángulo menor a 90°.

X

Por tratarse de **vectores**, **R** y X , se deben **sumar geométricamente**, o **gráficamente**, para hallar un valor **suma**, o resultante, que será la denominada **Impedancia**, (**Z**), que nuevamente es un **vector que tiene módulo** y ángulo.



Reactancia e impedancia en circuitos eléctricos.



(A) Reactancia neta X * XL-Xc

Potencia activa P, reactiva Q y aparente S

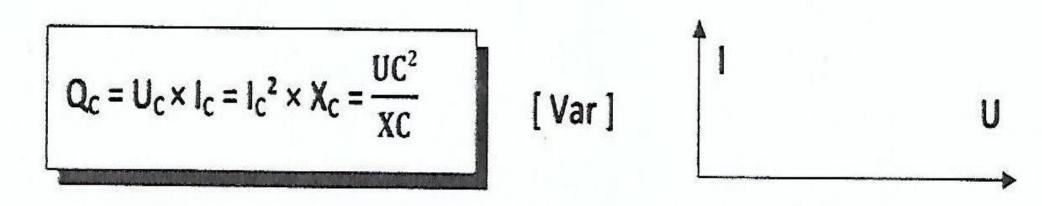
Una resistencia óhmica pura en C.A., deja a la tensión U y a la corriente I en fase. Del producto entre los valores eficaces de U e I, resulta la potencia eficaz, denominada activa, real o útil.

$$P = U \times I = I^2 \times R = \frac{U^2}{R}$$
 [W] \longrightarrow

Una inductancia pura, en cambio, atrasa a la corriente I con respecto a la tensión U, en un ángulo de 90°. Esto significa que la bobina consume potencia eléctrica para construir su campo magnético, y luego la devuelve, cuando merma la tensión, por lo que un inductor puro no consume potencia eléctrica. Esa energía que oscila en una bobina, va y vuelve, parece más bien inútil, por lo que se la llama potencia reactivo-inductiva, o simplemente, reactiva.

$$Q_{L} = U_{L} \times I_{L} = I_{L}^{2} \times X_{L} = \frac{UL^{2}}{XL}$$
[Var]

Por último, un capacitor en C.A., suele atrasar a la tensión, o bien, adelantar a la corriente respecto a la tensión. El utiliza la energía para cargarse, pero cuando desciende la tensión, él devuelve su carga, por lo que un condensador ideal tampoco consume energía eléctrica. Por ello se considera a ésta potencia como algo inútil, y se la llama potencia reactivo-capacitiva, o también, reactiva.



Un inductor consume potencia **reactiva Q**, y un resistor consume potencia **activa P**. La fuente deberá proveer ambas potencias, por lo que la **suma vectorial o cuadrática** de las dos, se denomina, **potencia aparente S**, y se calcula con la siguiente fórmula:

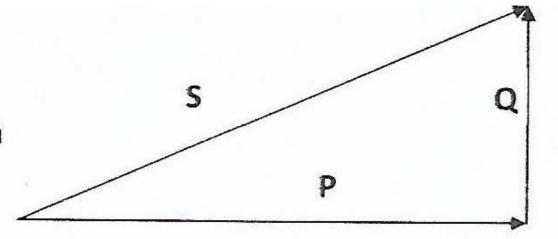
 $S = U \times I = I^2 \times Z = \frac{U^2}{Z}$ [VA]

También se puede hacer la suma geométrica o cuadrática.

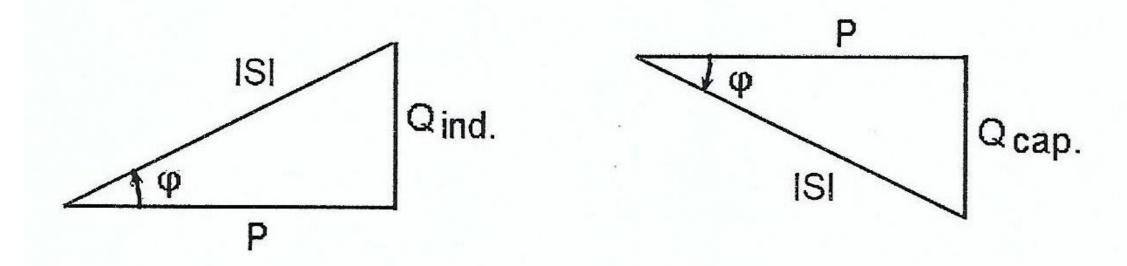
$$S = \sqrt{P^2 + Q^2} \qquad [VA]$$

Triángulo de potencias:

Recordemos, todas las magnitudes son vectoriales, por lo que las **potencias**, **también lo son**:



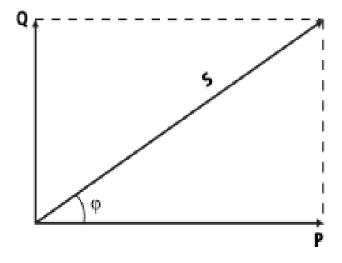
Dependiendo de si la potencia aparente es mayoritariamente inductiva, o capacitiva, el triángulo de las potencias apunta hacia arriba, o vuelca hacia abajo



La potencia activa P, y la aparente S, no están en fase, sino desfasadas en el ángulo φ, por ello el cociente entre P y S, se conoce como el factor de potencia, cos φ:

Factor de potencia
$$\cos \varphi = \frac{P}{S}$$

El coseno de phi se define como el ángulo (temporal) de desplazamiento existente entre la onda de corriente de una carga y su onda de tensión. En términos fasoriales se definiría como el ángulo formado entre la potencia activa (P) y la potencia aparente (S) de una carga:



Por su lado el factor de potencia define el factor existente entre potencia activa (P) y potencia aparente (S). Expresado en fórmula tendríamos la siguiente relación:

$$\lambda = \frac{P}{S} = \frac{U.I.\cos\varphi}{U.I}$$

MÁQUINAS ELÉCTRICAS

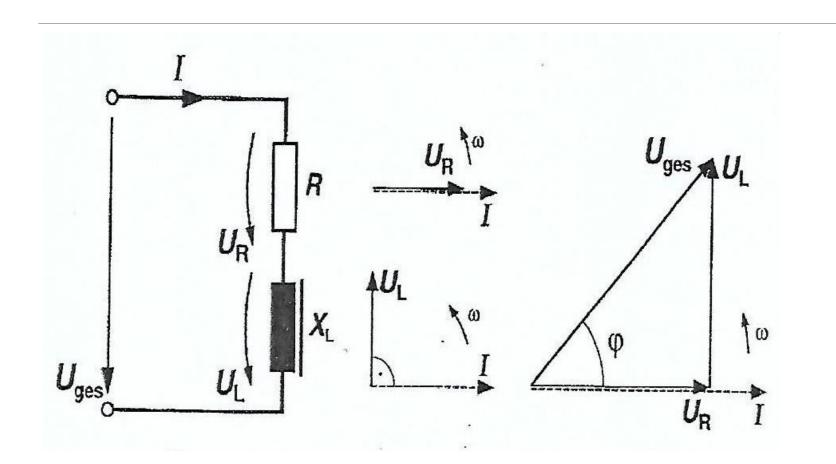
Potencia activa: $P = S \times \cos \varphi = U \times I \times \cos \varphi$

[W, kW, MW]

Potencia reactiva: $Q = S \times sen \varphi = U \times I \times sen \varphi = P \times tan \varphi$

[Var, KVar]

MÁQUINAS ELÉCTRICAS



$$I = \frac{U}{Z}$$

$$Z = \sqrt{R^2 + X^2}$$

$$U_{\rm R} = I * R$$

$$U_1 = I * X_1$$

$$U_{\rm C} = I * X_{\rm C}$$

$$U_{\text{ges}} = \sqrt{U_{\text{R}}^2 + U_{\text{X}}^2}$$

MÁQUINAS ELÉCTRICAS

