

Universidad Nacional de Misiones
Facultad de Ingeniería
Técnico Universitario en mantenimiento industrial

Asignatura: Técnicas de comando
Profesor: KLENSER, Enrique A.
Trabajo Practico N°8
Fecha: 5/11/20
Fecha de entrega: 10/11/20

Objetivos: Afianzar conceptos relacionados al control secuencial.

*Los prácticos deberán presentarse vía correo electrónico, quiqueklenser@hotmail.com de esta forma se podrá constatar la fecha de entrega, una semana de atraso equivale a 1.5 puntos menos, dos semanas de atraso equivalen a 3 puntos menos, **por favor tomar en cuenta.***

Actividad: la actividad propuesta para esta clase tiene su base en la elaboración de un informe, donde la consigna es la siguiente.

Valiéndose de diferentes alternativas; (Libros, internet, charla con profesionales del área electrónica, etc.) responder las siguientes preguntas.

1. ¿Qué es un flip flop?
2. ¿Cuántos tipos de flop flop existen?
3. Describir el funcionamiento de un flip flop del tipo RS sin reloj.

