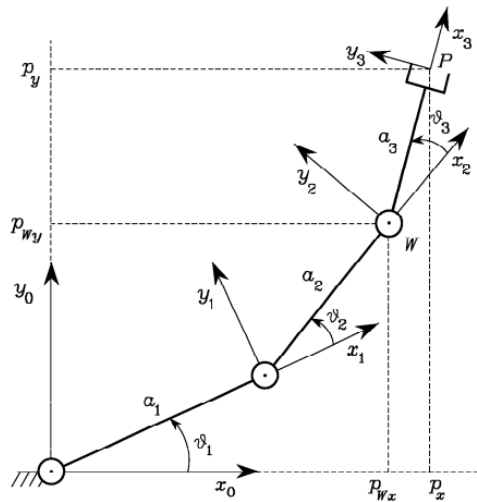


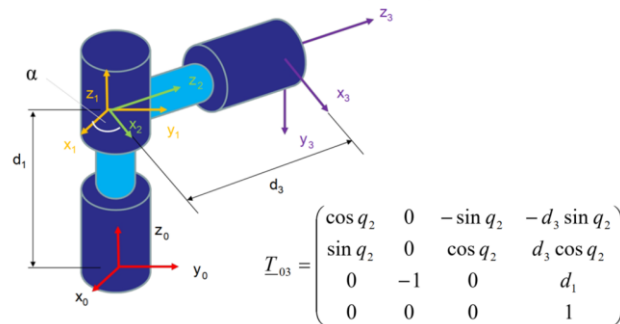
TP Matrices Jacobianas

Hallar los DHP y matrices jacobianas de los siguientes robots:

a)



b)



c)



UNIVERSIDAD
NACIONAL
DE MISIONES



FACULTAD
DE INGENIERÍA
UNaM



d)

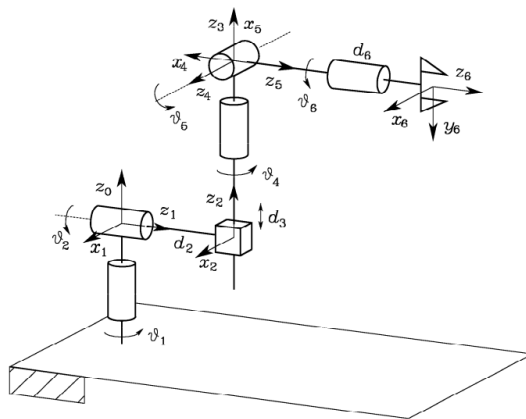


Fig. 2.25. Stanford manipulator

